CONTROLLER FOR GRAPHIC PATTERN

Patent number: Publication date:

JP62024297 1987-02-02

Inventor:

UIRIAMU MAAKU DOOMASU

Applicant:

Classification:

- international: (IPC1-7): G09G1/00; G09G1/16 G06K15/02; G09G5/20 - european: Application number: JP19860029156 19860214 Priority number(s): US19850722856 19850412

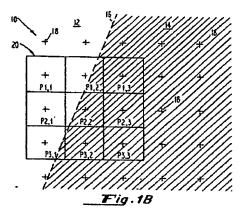
EP0199502 (A2) US4780711 (A1) EP0199502 (A3) EP0199502 (B1)

Also published as:

Report a data error here

Abstract not available for JP62024297
Abstract of corresponding document: US4780711

Amethod for improving the quality of raster imaging in which an array of pels is selected having a pattern of filled and unfilled pel positions. In the selected array, an assumed line is determined based on its pel pattern by comparing the pel pattern of the selected array with respect to a plurality of predetermined pel patterns each having a predetermined associated line and angle. When a match is found, the assumed line of the selected array is determined as the associated line of the matched predetermined array. The intensity of the pel at the center of array is selected in accordance with the angle of the line. The line, at the predetermined angle, is positioned to bisect the pel to be enhanced. Intensity is determined by the relative areas of the portions of the bisected pel.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

19日本国特許庁(JP)

10 特許出顾公開

@公開特許公報(A)

昭62 - 24297

@Int_CI_1

證別記号

广内整理番号

回公開 昭和62年(1987)2月2日

G 09 G 1/16

1/00

8121-5C 7923-5C

審査請求 未請求 発明の数 1 (全16頁)

グラフイツク・パターンの制御装置 登発明の名称

> 頭 昭61-29156 创特

頤 昭61(1986)2月14日 の出

⑩1985年4月12日⑩米国(US)⑪722856 優先権主張

ウィリアム・マーク・ 母発 明 者

アメリカ合衆国コロラド州ポルダー、タントラ・パーク・

サークル1007番地

ィンクーナショナル・ 包出 頭 人

ドーマス

アメリカ合衆国10504、ニユーヨーク州 アーモンク (番

地なし)

ビジネス・マシーン ズ・コーポレーション

弁理士 岡田 次生 50代 理 人

外1名

グラフィツク・パターンの制 1. 発明の名称

2. 特許請求の範囲

前 景 ペル 及 び 背 景 ペル に よ り 畏 わ さ れ る グ ラ フ イック・パターンの可視表示のための制御装置に おいて、

前爪ベル及び背景ペルが混在する矩形アレイを 退択する手段と.

上記矩形アレイ内の上記前景ペル及び上記背景 ペルの間に筑界線を設定するために上記選択手段 に結合された設定手段と、

上記設定された境界線に従つて修正されたペル 谯应を指示するために上記遁択手段及び上記設定 手段に結合された指示手段と.

前景ペル海皮、背景ペル滷皮及び修正された濃 皮に従ってペルを発生するために上記指示手段に 結合されたペル発生手段とを假えることを特徴と する上記制御装置.

3.発明の詳細な説明

【産業上の利用分野】

本発明は、グラフイツク・パターンを可視表示 する原にアンチ・アライアシング処理を行うイメ ージ出力のための制御装置に関する。アライアシ ングとは、表示画面のラスタ走査方向に対して斜 めのエツジを描く時にドツトの欠務が生じてこの エツジ部分がギザギザとなるのをなくする技法を **営う。又、本発明は、ある遺択された正方形の画** 煮アレイによりイメージを 表わす イメージ出力の ための制御装置に関する。

[従来技術及び問題点]

イメージをラスタ走査型の表示装置上に再現す るにはラスタ走弦データを生じるようにイメージ をサンプルすることが必要である。従つて、イメ - ジは直線的に走査され、 そして明るく表示され るべきサンプル点を0で表わし、そして唯く保た れるサンプル点を1で扱わすことができる。 扱示 されるべきイメージの全体に亘りこの走弦が反復 されてラスタ走峦データが発生される。そしてこ

のデータの各ピツトはイメージのサンブル点を表わす。

ラスタ走変データは、米国特許第403151 9号に示されているようなブリンタの如きイメージ扱示即ちイメージ出力装置に供給される。 この ような装置では、ラスタ走変データに従つてベル ト若しくはドラム上に修理荷のパターンをレーザ・ ピームで描くことによつてテキスト・イメージを 再現する。このようにしてデータはイメージに変 後される。

前記のアンチ・アライアシング技法は米国特許 第4079367号(特公昭55-31951号 公程)に示されている。これは斜め方向の2つの 隣接するベル(画者)の検出、及びギザギザもの めらかにするための付加的ベルの挿入を示している。 上記公報は、各斜めのベル対に対するベル・ マトリクスを到べるためにスライデイング・ウ モ に対するベルに対している。 マトリクスを到べるためにスライデイング・ウ に 複雑なベル配列をアンチ・アライアシング処理する上で

限度がある。

ることを示している。

ゼロックス・デイスクロジヤ・ジヤーナル、1981年1月/2月号、第6巻、第1号のデイ・エル・オートによる論文"キヤラクタ・エツジ・スムーシング・フオー・マトリクス・プリンテイング"が示すように、斜めに描く時にペルをペル 半分の位置だけシフトすることも知られている。

このようにベルをベル半分の位置だけ更に正確 にシフトする技法は米国特許第4232342号 に示され、ここでは、所望の輪郭に対するベルの 位置に応じてベルはシフトされたりされなかつた りする。

しかしながら従来の技法ではいずれも複雑な処 理手順を必要とし、効率が悪かつた。

[問題点を解決する手段]

本発明は、ベルのアレイで扱わされるグラフイック・パターンの可視数示の制御を行う。前景ベル (背景に対するベル) 及び背景のベルの両方を 有するアレイが退択され、そして前景ベル及び背景ベルの間の線の数示が、この選択されたアレイ

又、ラスタ走盗データから再現されたイメージ の周囲にグレイ・スケールの即ちハーフ・トーン の影を背込むことが知られている。このようにイ メージの全エツジに耳り無差別にグレイ・ペルを 印刷又は表示するとイメージの傾りに彫を生じこ れによりイメージを見た感じがなめらかとなりそ して解像度を高める。カーネギー・メロン大学の デパートメント・オブ・コンピユータ・サイエン スのサティシユ・ガブタによる論文"アーキテク チュア・アンド・アルゴリズム・フォー・パラレ ル・アップデイト・オブ・ラスタ・スキヤン・デ イスプレイ"1981年12月は、ペルの中心及 びイメージのエツジの間の距離に依存してペルの 濃度を選択することを示している。この論文は又、 アンチ・アライアシングの計算を更に効率良くす るためのテーブル・ルツク・アツブを示している。 サイエンテイフイツク・アメリカン、1983年: 8月のチャールス・ビゲロウによる貧文"デイジ タル・タイポグラフイ"は、エツジを改容するた めに複数のグレイ・レベルのうちの1つを選択す

のピット・パターンに広答して設定される。この 選択されたアレイ内のペルに対するペル濃度の修 正はこの設定された線に従つて決定される。 可視 表示装置は、グラフイツク・パターンの表示を生 じるために、前景濃度、背景濃度はこの修正され た濃度を有するペルを発生する。

[実施例の説明]

ジ13の明らかなエンジ16についてこれの貸を 向上するために行なわれる。

ラスタ・イメージ表示部分は第18回に詳細に示され、そしてこの部分は5ペル行及び5ペルル を有する。ペルを参照数号18で表わす。ペル18はイメージ表示装置11の個別の面景であり、表示装置11上にインを形成立るための時には、明るい点又は中間濃度の点である。各ペルルは、明えば矩形、円形又は横円形のよかな幾何学中心を第18の栄力をあずる。表示部分10の中で、ペル21、1~P3、3で数わす3×3の矩形アレイ20を設定する。矩形アレイ20内の各ペルを行及び列アドレスで参照する。例えば、P2・1は行2及び列1のペルである。

取るベル18が表示される時、このベルの婚が 前記明確なエッジ16を超えたとしても、このベ ルはこれの領域全体に同じ頒度で表示される。か くして、第18図に示すように、例えば表示部分 10の如きラスタ走弦イメージの一部分を、この

ている。ここでは、前景14のベル部分を斜線で示し、そして背景16のベル部分を白地で扱わしている。しかしながらイメージ13を実際に表示する間は、各ベル1Bのベル領域は全体的に同じ譲渡である。

ベル18の領域を視覚し待る程に拡大すると、エッジ16が直線的でないことが明らかである。 背景16及び前及14の間の現界は、複数のベル明 域のエッジによりギザギザとなる。かくして、明確な境界線即ちエッジ16は、ラスタ走変データ が無限の解像度を有する場合に生じるイメージ13の境界位置を表わし、従つてこの場合にはギザギザはなく、よつで第18回では点線で表わされている。

ベル領域全体がエンジ16の右の前段14内に あるベルは斜線で裂わしている。例えば、アレイ 20内のベルP1、3、P2、3及びP3、3で ある。ベル領域全体が背景12内にあるベルは白 地で致わしてある。例えば、ベルP1、2及びP 2、1である。

明確なエッジ16は又いくつかのベル領域を通る。これらのベル領域の一部は背景12にそして一部は前景14にある。例えば、エッジ16はベルP1、2、P2、2、P3、1及びP3、2を通過し、そしてこれは第1B図で理想的に示され

びにこれらベルP1.1、P1.2 及びP1.3 の上個のペルより成る。

第2回を参照するに、第18回のアレイ20だけが示されている。アレイ20を分ける仮定境界線22が示されている。この仮定境界線22は、第18回で示すイメージ13の背景12及び前景14を分ける明確なエツジ16とは区別されるものである。仮定境界線22は、アレイ20内のある・ル配列に基づくエツジ16の一部分のルP1・1~P3、3が全体的に基づき明確境界線16を再形成22の角度は、アレイ20の上部水平に対ける反時計方向に適つを発

アレイ20は3行×3列を有する。1つのベル 18の全領域は同じ速度で表示されねばならない のでベルP1、1、P1、2、P2、1及びP3。 1は一番明るい速度即ち渡たされてない速度で示 されている。何故ならばこれらのベルの領域の大 収界線 2 2 が点 2 4 即ち改 ぎされるべきペル (即ちペル P 2 . 2) の上側水平エンジの中心を 通過するように位置づけられるとする。 アレイ 2 0 の水平エンジに対するこの仮定収界線 2 2 の角 度に依存して、ペル P 2 . 2 のうち或る百分率の 部分は境界線 2 2 の左にあり、そして或る百分率 の部分は右になる。境界線 2 2 の右にあるペル P 2 . 2 の部分の百分率が高べられる。このペル P

アレイを示す。夫々のアレイの一番上の行のベルは満たされない適度のベルであり、 そしてこのマトリクスの水平行に平行なエンジを伴うベル領域は、満たされている。第3C及び3D図は、このアレイの対角線上着しくは対角線に平行なエンジを有するベル領域が満たされているアレイを示す。かくして、第3C及びD図のアレイは45°のパターンであり、そしてこれらに関連した仮定境界 ほ 2 2 は 4 5°の角度を有する。

後述する知く、第3A~P図の残りのアレイの 失々は第3A、3B、3C及び3D図のアレイを 回転することによつて形成されることができる。 例えば、第3A及び3B図の0°のアレイを90° 反時計方向に回転することによつて第3E及びF 図の90°アレイが符られる。第3E及びF図の 90°アレイを更に90°回転すると第3I及び J図の180°アレイが符られる。そして第3I 及びJ図のアレイを更に90°回転すると第3I 及びJ図のアレイをで示すアレイが符られる。

同様に、あるC及びD図の45° アレイを90°

2. 2 を改善するためには、このベルのP2. 2 は、このベル全体に対する、このベルの瓶界は2 2の右側の部分の百分単を調べ、適たされた濃度 にこの百分幸をかけた濃度でこのベルを印刷又は 表示する。

前述の知く、イメージ13を形成するアレイは、多数の異なるベル・パターンを含み得る。改善のために各アレイが順次選択されるにつれて、これは第3A~P図及び第4A~P図のよっと比較される。第3A~P図及び第4A~P図の各パターンは、予定の角度で引かれた線を有する。もしも一致が検出されると、この決定された線の角度となってベル濃度が選択される。

後に詳細に説明する如く、第3A~P図のペルパターンは、アレイ20の水平エンジから遡つて45°の倍数の角度を有する。例えば、第3A及びB図は角度0°の線を有するペル・パターンの

づつ反時計方向に瓜次回転することができる。第3 C及びD図のアレイを90°だけ反時計方向に回転すると、135°の線を夫々有する第3 G及びH図のアレイが得られる。更に90°だけ回転すると、第3 K及びL図の225°アレイが得られ、そして更に90°回転すると第3 O及びP図の315°アレイが得られる。

第4A~4P図は第3A~3P図のベル・パターンの角度の中間の角度のベル・パターンを示す。例えば、第4A及び4B図のベル・パターンに関連する線の角度は22.5°であり、そしてこれは第3A及び3B図並びに第3C及び3D回の0°及び45°パターンの中間である。第4A及び4B図のベル・パターンは、満たされていない。及上行及び満たされている最下行を有する。0°及び45°の中間の角度のベル・パターンでは、各行は、少なくともこの行の上の行と同じ数の満たされたベルを行する。

第4 A 及び 4 B 図のアレイをこれの中心の重直 線のまわりで時計方向に 9 0 * 回転すると第4 C

特開昭 62-24297(5)

及び4 D図のアレイが得られる。 第4 C及び4 D図のアレイは、45°及び90°の中間の67.5°の角度を有する。

第3A~3P図のアレイで説明したと関様に、 第4A~D図のアレイを回転することにより残り のアレイが得られる。第4A及び4B図のアレイ を反時計方向に90°回転することにより第4E 及び4F図のアレイが得られる。更に90°回転 すると、第4I及び4J図のアレイが得られ、更 に90°回転すると第4M及び4N図のアレイが 得られる。

第4C及び4D図のアレイを反時計方向に80°回転すると第4G及び4H図のアレイが得られ、更に90°回転すると第4K及び4L図のアレイが得られ、そして更に90°回転すると第4O及び4P図のアレイが得られる。

第3A~3P 図及び第4A~4 P図のアレイ・ベル・パターンの夫々はかくしてこれらに特有の角度の線を有する。例えば第4M及び4N図のアレイは、292.5°の角度の線を有する。3×

2の位置は点24の左右に変動されることができる。

策界線 2 2 が位置づけられそして中心ペルP 2. 2が2つに分けられると、中心ペルP2、2の2 つの部分が生ぜられる。これら2つの部分は、仮 定境界線22の左にあるペル部分又及び仮定境界 線22の右にあるペル部分Yである。かくして、 ペル部分とは、ペル部分スよりもイメージ13の **満たされた領域に近い。ペルP2。2の移領域の** うちペル部分Yが占める百分串が関べられる。仮 定規界線22の相は客であり、従つて面積を占め ない。この百分本はYの面積を、ペル部分ス+Y の面積で除算することにより得られる。この計算 された百分率は、ペルト2.2の全体領域が印刷 される後度を決定する。例えば、もしもペル部分 Tが、ペルP2、2の韓面積の2/3を占めるな らば、ペルト2.2の領域全体は、その完全に満 たされた適度の2/3の適度で印刷される。

第3A~3P図を更に詳細に説明すると、仮定 境界線22は、45°の倍数の仮定角度のペル・ 仮定境界線22は、予定の角度でアレイ20の中心ベルP2、2を二分するように位置決めされる。仮定境界線22の良好な位置づけは、上側水平エッジの中心である点24になされこれは最適な位置づけである。しかしながら、この線の最適の位置づけ即ち位置決めはペルの幾何学形状に依存して調整されることができる。かくして、線2

パターンに対して設定される。良好な実施例では、 この角度は、水平エツジから反時計方向に向つて **測られている。しかしながら、第3A~3P図及** び第4A~4P図の角度は、時計岩しくは反時計 方向のいずれかの方向で90°の倍数で遡られる ことができる。第3A~3P図及び第4A~4P 図に示す全パターンは第1図のイメージ13の如 き或るイメージのエツジを表わす。このようなエ ッジ・イメージの全てはエッジの一方の側に満た されたベルだけを含み、そして他の餌に満たされ ないペルだけを含む。第3A~3P図及び第4A ~4P図の各ペルのペルの形状は矩形である。し かしながら、仮定境界線22を用いるペル改善は、 円形及び楕円ペルを含む任意のペル形状について なされることができる。更にこの仮定境界線22 によるイメージの質の向上は互いに重なり合うべ ルについて行なわれることができる。

第3A図は、行1が満たされておらずそして行 2及び行3が満たされているペル・パターンを示 す。行1の満たされないペル領域並びに行2及び 第3A~3P図のパターンは3×3のアレイを でしているがn×nのアレイに対して同様の角度 を割当てることができることが明らかである。大きなアレイでは通加的な0°の線が設定される。 例えば5×5のアレイで0°の場合には最上部の 行だけ、最上部の2行、最上部の3行若しくは最 上部の4行が満たされない。もしも満たされたペ ルのエツジにより形成される境界線が水平である ならば、0°に関する線は、完全に満たされてい

×3のアレイでは、唯2つのペル・パターンだけ が45°のアレイとなる。n×nのアレイの場合 には、45°のアレイは2つ以上となる。

同様にして、第3G及び3H図は、第3C及び3D図を反時針方向に90°夫々回転させること

ない最上行を有するアレイに対して設定される。 第3C図において、ペルP1・1、P1・2及 びP2・1が満たされていない。残りのペルは満 たされている。かくして、これら満たされたペル は、左下のペルP3・1と右上のペルP1・3を 結ぶ対角線を形成する。この対角線の右の全ペル は満たされている。かくして、第3C図のアレイ は対角線アレイである。第3C図のペル・パター ンはかくして45°の角度を有すると規定される。

第3D図において、ペルP2、3、P3、2及びP3、3は満たされ、そして残りのペルルP1、3、P2、2及びP3、1が満たされていない。このパターンは、対角はいいに、からき第3C図のパターンと同じの仮定境界線として、第3D図の仮定境界線と平行であり、では、エンジが対角線に平ちまりまれたペル領域をアレイにつめ込むことにより形成である。3

により形成される。かくして、第3G及び3H図のペル・パターンは、45°+90°=135°の角度を持つとして規定される。n×nの場合には、2つ以上の45°のアレイがあるならば2つ以上の135°のアレイが生じる。

○ * のペル・パターンの全では180 * 回転されて180 * アレイを生じる。かくして、3×3の場合、第3Ⅰ及び3J図のペル・パターンは、第3A及び3B図の0 * のペル・パターンを反時計方向に180 * 回転させることにより持られ、そして180 * の線を有するアレイとなる。同様に、第3A及び3B図の0 * のペル・パターンは反時計方向に270 * 回転させて第3M及び3N図の270 * の線を有するペル・パターンとなる。

第3 C 及び 3 D 図のペル・パターンを 1 8 0 ° 反時計方向に回転することにより第3 K 及び 3 L 図のペル・パターンとなり 2 2 5 ° の線を生じる。 第3 C 及び 3 D 図のペル・パターンは反時計方向 に2 7 0 ° 回転されて第3 O 及び 3 P 図の315 ° のパターンを生じる。かくして第3 E ~ 3 P 図の 全アレイは第3A~3D図のパターンを反時計方 向に90°ずつ順次回転することにより符られる。

45°の倍数の角度の仮定境界線が刮当てられた金パターンが上記の図に示されている。これらの規定プロセスは、どのようなサイズのアレイについても行なわれることができ、そして、水平、 対角線のペル・パターンの認識及びこれらパターンの回転を必要とする。

第4 A ~ 4 P 図は、 第3 A ~ 3 P 図のベル・パターンの角度の中間の角度を有するベル・パターンを示す。 3 × 3 のアレイの解像度では中間の角度で有効なものは 1 つである。しかしながら、更に大きなアレイでは複数個の中間角度を規定することができる。例えば、もしも 2 つの中間角度があるとするとこれらは 3 0 ° 及び 6 0 ° を有するとして規定できる。 3 × 3 の例の場合には唯 1 つの角度は第3 A ~ 3 P 図のうち最も近接しているのの半分の角度である。

第4 A 及び 4 B 図は、 2 2 . 5° の線を有する

及び4 D回の67.5。のアレイは、第4 A及び4 B図のアレイを垂直軸のまわりで置換した後に90。反時計方向に回転することにより得られる。3×3の例の場合には、この質換はアレイの第1列及び第3列を入れ換えることにより行なわれる。もしも0。及び45。の間に複数の中間角度を设定するには、失々が質換されそして45。及び90。の間の対応する複数の角度が発生される。

第4 A ~ 4 D 回のアレイは夫々3 回反時計方向に9 O * ずつ回転され 第 3 E ~ 3 P 回と同様に第4 E ~ 4 P 図のアレイを生じる。 第4 A A A V 4 B 図のアレイを最初 9 O * 回転させると第4 E A A V 4 B 図のアレイを最初 9 O * 回転させると第4 E A V 4 J 図の2 O 2 .5 * のアレイを生じる。 次に9 O * 回転すると第4 M A V A N 区の2 9 2 .5 * のアレイを生じる。 第4 M A C V 4 N 区の2 9 2 .5 * のアレイを生じる。 第4 M A C V 4 A D 図のアレイの 最初の9 O * の回転により第4 C B V 4 H 図の157.5 * のアレイを生じる。 3 4 K B V 4 L 区の2 4 7 .5 * のアレイそして第4 P B

アレイを示している。この角皮は、失々0°及び45°の線を有する第3A及び3B短並びに第3 C及び3D図の間の半分である。

第4A及び4B回のアレイを生じるには、又一般にn×nアレイで0°及び45°の中間角度を生じるには、第3C図に示すような対角線アレイを明るには、第3C図に示すような対角線アレー 満たされないベルにそして最下行のベルはは上のの最大での間の各行からなたとしてののようにはからないないがある。のでのアレイは異ないのである。第4A及び4B回に戻すようには3の中間角度22。5°だけがあり、そしてこの角度のアレイは2つである。

次に設定される中間角度は45°と90°の間の角度である。3×3の場合には唯1つの中間角度67.5°が週択される。前途の如く、第4C

び4 P図の337.5°のアレイを生じる。

第4A~4P図及び第3A~3P図のアレイを 生じるために関換及び回転は、通常のコンピュータ・エイデンド・デザイン・ソフトウェア又はイメージ・プロセス・ソフトウェアにより行なわれることができる。コンピュータの助力がある場合には、波示画面上にアレイが表示され、回転され、そして最終アレイの表示が行なわれる。更に、これの線及び角度も回転され表示される。

又、回転及び配換はハードウエア型のロジック 回路で行なわれることもできる。ハードウエアを 用いてアレイの回転を行う場合には、第1組の9 つのラッチが1つのアレイの9つのペルを扱わす のに用いられ、そして各ラッチが1つのペルを かみわし、そしてもしもペルが満たされない ら1を記憶し、そしてもしもペルが満たされない ペルならば0を記憶する。これらのラッチは、回 転されるべきアレイの行及び列を表わすように3 ×3のパターンに配列されることができる。

第1組の9つのラツチの出力は、回転後の3×

3のアレイを扱わす第2組の9つのランチの入力に失々接続される。これら2組のラツチは投入の列1に示されるように接続される。例えば、位配 P1、1のペルはアレイの回転によつて位配 P3、1に移転されるので、第1組のランチのP1、1を扱わすランチの出力は、第2組のランチの保持に で 残りの8つランチは表1に位って 接続されるのランチのリカが第2組のランチであると、第1組のランチされる90。回転であるアレイを表わす。

	<u> </u>					
列 1	列 2					
回転	転匠					
P1.1 - P3.1	P1.1 - P1.3					
$P1.2 \rightarrow P2.1$	P 1.2 - P 1.2					
P1.3 + P1.1	P 1.3 - P 1.1					
	·					
P 2 . 1 - P 3 . 2	P 2.1 - P 2.3					
P 2 . 2 - P 2 . 2	P 2 . 2 - P 2 . 2					
P 2 . 3 -> P 1 . 2	P 2 . 3 → P 2 . 1					
P.3.1 - P 3.3	P 3.1 - P 3.3					
P 3 . 2 - P 2 . 3	P 3 . 2 → P 3 . 2					
P 3 3 P 1 3	P3.3→P3.1					

表1の列2に従つて第1組のラツチを、第2組の3×3の9値のラツチに接続することにより、 これらのラツチは開始アレイの転置を行なう。例 えば、開始アレイのP1、1を表わすラツチの出

力は、第3組のランチのP1、3を扱わすランチの入力に接続される。位置P1、1のペルは転置により位置1、3に移転される。かくして、回転及び転置のいずれかが行なわれるべきであるかにより、開始位置を扱わすランチの出力は、この動作によりこれが移動される位置を扱わすランチの入力に接続される。

第3A乃至3P図及び第4A乃至4P図に示すような仮定角度が、アレイ20内のライン・イメージを表わす第7A乃至3F図のペル・パター至7H図のライン・イメージは、第3A~3P図とれることができる。第7A乃至及び第4A~4P図のエンジ・イメージは、消たといる。ライン・イン・モンジは、消たながある。ライン・カレー、ないパイメージは、があるの側に満たされる。エンジ・イトののが複数の満たされないの頃域である。の例が複数の満たされないの頃域である。の例が複数の満たされないの頃域である。

第7A図はアレイを 0 * で通過する水平ライン・イメージを示し、そして 0 * 又は 1 8 0 * ラインとして規定される。第78回はライン・イメージについての 3 つのアレイを示し、1 つは対角線イメージであり、そして 2 つは対角線に平行なライン・イメージである。 逆つてこれらのラインは 4 5 * 又は 2 2 5 * の角度を有する。 ライン・イメージ・アレイの各ラインは 2 つの角度を表わす。 1 つの角度はこれを 1 8 0 * 回転した角度を表わす。これらは実際には同じ線である。

第7C図は第7A図の0°アレイを90°反時 計方向に回転した結果を生じ、そして90°又は 270°の角度を有する。同様に、第7D図のア レイは、第7B図のアレイを反時計方向に90° 回転して得られたものであり、135°又は角度 を有する。

第7E~7H図は第7A~7D図の中間の角度を表わす。第7E~7H図のペル・パターンはベクトル・データをラスタ形に変換する通常のライン描画アルゴリズムにより発生されることができ

る。各ペル・パターンに対して設定された角度は上記アルゴリズムによる変換のために選択されたペクトルの角度である。第7日図は22、5°スは202、5°の角度を有する。第7日図のアレイは、67、5°又は247、5°スは292、5°及び157、5°又は337、5°のアレイを失々表わす。

アレイ7A~7日の中心ペルを改善又は補正するために、この改善されるべきペルの遺形が、仮定境界線22の角度により決定される。ベクトルの角度である仮定境界線の角度は、ライン・イメージの質の向上の間、仮定境界線22は、1つのペルの質の約半分である要でない幅を有するとして規定される。改善即ち補正されるペルの可様対全体のペル面様の比で決まる。

第3A~3P図、第4A~4P図及び第7A~ 7H図のペルは、2選データ・ビツトとして表わ

イ20内のベルに対する譲渡情報を記憶している。 この譲渡情報は、第2回に示すようにベルP2、 2に対する面積Yの百分率にフル渡渡を掛けた渡 度として決められることができる。

第5回は、フレーム発生装置26及び解放設置27を含む品質向上データ・フロー29のブロック図である。走流及びデイジタル化装置から送られてくる道列型の品質向上前のラスタ走査データは終26aを介してフレーム発生装置26及び解放装置27による仮定境界線の品質向上を受けた後、この品質向上されたラスタ走流データは出力線54を介して表示装置11に印かされる。

フレーム発生装置26は直列型のラスク走査データを受けそして一選の3×3のアレイ20を発生する。この発生装置26により発生された3×3のアレイ20は、ラスタ表示装置11上の表示ウインドウを扱わす。フレーム発生装置26は、アレイの並列的処理を可能として品質向上の処理速度を高めるために、2つの異なるアレイ20を

されることができ、ここで、 満たされたベルは 1 つであり、そして満たされないベルは 0 である。 更に、 第 1 A 図で述べたように、 イメージ 1 3 は 2 進ビットとして 表わされることができ、 そして これらの 2 進ピットは、 仮定 散昇線 2 2 を用いる イメージ 向上の ために処理される。 健つて、 ラスタ・イメージ 設示 波 2 1 1 に 表示されるべき イメージは、 ラスタ 走査データを生じるようにデイジタル化される。

仮定取界級 2 2 を用いてラスタ・イメージ表示 技器 1 1 上のイメージの質を向上(Enhance)す るために、ラスタ 走空データはアレイ 2 0 に変換 されねばならない。ラスタ 走空データは 8 ピット バイトのシーケンスの形をした一次元データであ り、各ビットは 1 ベルを表わしそしてこのベルが 薄たされているか又は満たされていないかに依存 してオン又はオフである。これらのピットがアレ イ 2 0 の形に変換されるとこれはR O M 又は R A Mデコーダ内の位置をアクセスするのに用いられ る。アクセスされた位置は、向上されるベ

周時に発生することができる。

ウインドウ解説装置46はフレーム発生受けとり発生された3×3のアレイ20を受けけいませた3×3のアレイ20を受けたりでは、の中心のペルの品質の近点の中心のなどでは、前途ではいいに対して、発生装置26からのアレイのペル・パターンに対して、発生装置26からいているのは、対象ペルのうちには現れることに対象ペルのうちには野級22では、カの角度は第3人~3P回、第4A~4P回にはれる)の右にあるのがはがからにより、解説装置27は、その譲渡が投たがないにより、解説装置27は、その譲渡に供給する。

ラスタ走盗データを受けとり変換するために、 品質向上データ・プロー 2 9 のプレーム発生数位 2 6 (第 5 回) は入力レジスタ 2 8 を有する。入 カレジスタ 2 8 はこのデータを記憶し、そして一 双に 1 バイトずつ 剪 1 足延 パツファ 3 0 並びにレジスタ 3 4 a、 3 4 b 及び 3 4 c に出力する。レジスタ 3 4 a、 3 4 b 及び 3 4 c はラスタ 走 査データの連続するパイトのうちの 1 バイトを 夫々記憶する。

入力レジスタ28がデータをレジスタ34 a に つめ込むと、各パツフア30及び32のうちのアドレスされたパイトは同時にレジスタにつ レクタ44のレジスタ36 a に 古込まれる。パツフア30の位置すの内容は行セレクタ44のレジスタ38 a に 古込まれる。レジスタ34 a 。 36 a ト し ジスタの位置が スカレジスタスは は り 第1 遅延パツファ30 からのパイト0は、線5 ま れる。遅延パツファ30及び32のでドレス・レジスタは1に歩進される。

次いで、データの第2パイトが入力レジスタ2 8につめ込まれる。ラスタ走査データの第2パイトが入力レジスタ28に受取られると、これは行セレクタ40のレジスタ34bにつめ込まれる。 同時に、第1遅延パツフア30のアドレスされた パイト、パイト1、は行セレクタ42のレジスタ 38bに書込まれ、そして第2遅延パツフア32

従って、走流データのうち最初の3パイトはしいスタ34a、34b、及び34cに記憶で、1及び200位で、1及び2に記憶がいって30ののほどに記憶がいった。 遅延パンフ 30のの 3 の で 34b の で 34a の で 34b の で 34a の で 34b の で 34a の で 34b の で 34b の で 34a の で 34b の

十分な数の動作サイクルの扱、レジスタ 3 4 a 。 3 4 b 及び 3 4 c 。 3 6 a 。 3 6 b 及び 3 6 c 並 びに 3 8 a 。 3 8 b 及び 3 8 c は 。 入力レジスタ 2 8 により受けとられた入力走空データのウイン

ドウ即ちフレームを記位している。レジスタ34 a、 3 4 b 及び 3 4 c は、 定交データのうち赴も 断たらしく受けとられたピツトを記扱している。 レジスタ36a.36b及び36cは、これらの 中のデータよりも420パイト・サイクル前に入 カレジスタ28に入れられた24ピツトを含んで いる。各走査線は120パイトの幅であるので、 レジスタ36 a、36 b 及び36 c 内の24デー タ・ピットは、レジスタ34a、34b及び34 cのピットが扱わすペルの直上である表示装匠1 1上でのペルを表わす。同様に、レジスタ38 a. 38b及び38cのピツトは、レジスタ36a. 366.36cのペルよりも更に420パイト・ サイクル遅れており、そしてレジスタ36a.3 6b及び36.の直上の走査終データを表わす。 かくして、レジスタ34a、34b及び34c、 36 a、35 b 及び36 c 並びに38 a、38 b 及び38cはラスタ走交データのウインドウ即ち フレームを形成する。

行セレクタ40は、レジスタ34a、34b及

スタ34b及び34cにデータをつけ込む。

同様に、行セレクタ42はレジスタ36a.36b及び36cから一度に4ピントを選択する。レジスタ36a.36b及び36c内のデータは、一定 立城分だけ遅延パンフア30により遅延されるので、行セレクタ42により選択されたピントが表わすべいの直上のペルを表わす。行セレクタ42がレジスタ36a.36b及び36cにつめ込む。

間様にして、行セレクタ44はレジスタ38a.38b及び38oから一度に4ビントを選択する。各レジスタが空になるにつれて、行セレクタ44は次に進む。第2遅延パンフア32は線60を介してラスタ走査データのパイトをレジスタ38a.38b及び38cに再びつめ込む。行セレクタ44により選択されたデータの4ビントは、セレクタ42が選択するデータよりも420パイト・サ

び34cから一皮に4ピツトを順次週訳する。行 セレクタ40は、24ピツトの入力及びどの入力 ピントを出力線62へ送り出すかを選択する論理 回路を有する標準型のデータ選択装置でよい。こ の選択論理回路は2進カウンタに応答する。 及初、 行セレクタ40は、レジスタ34gからのピツト を選択し、そしてレジスタ34 a の 最初のビット で始まる最初の4ピツトを週択する。次に、これ は1ピツトをスキツプしてレジスタ34aの釘3 ピットが始まる4ピットを選択する。このオーバ ラップ選択のプロセスは、これがレジスタ34b のピツトに達する迄つづけられる。このプロセス は、レジスタ34b及び34cに亘つて続けられ る。行セレクタ40がレジスタ34cの終りに到 速する前に、入力レジスタ28から折たなパイト がレジスタ34aにつめ込まれ、そして行セレク タ40は、最後のピツト即ちレジスタ34cから レジスタ 3 4 a の 最初の ピツトヘクロスオーバす る。同様にして、入力レジスタ28は、行セレク タ40が更にいくつかのビツトだけ戻る前にレジ

イクルだけ第2遅延バッファ32により遅延される。 従つて、行セレクタ44により選択されたビットが扱わすベルは、行セレクタ42により選択されたデータが扱わすベルの直上の行にある。 各行セレクタ40、42及び44は3つのレジスタから選択する。3つがレジスタの数として最適であるが、2つ若しくはこれ以上が必要である。

ク・アンプ・テーブル即ち解放後以27のウインドウ解放後以46に供給する。かくして、フレーム発生装置26は、入力レジスタ28が受けとる
近列データを空間的に組立てる。

行セレクタ40により選択された4ピットのうち最初の3ピットは従つて、線62及び63を介してウインドウ解説装置46に送られる。これら3ピットはウインドウ82の一番下の行を扱わす。同様に、行セレクタ42は、4ピットのうちの最初の3ピットを線64及び65を介してウインドウ解読装置46へ与え、これら3ピットはウインドウ82の最初の行を形成する。

かくして、ウインドウ解抗装置 4 6 内のウインドウ 8 2 は 3 × 3 ピットのウインドウであり、各ピットは 1 ペルを扱わす。各ピットは、調たされたペル若しくは満たされないペルを示すオン又はオフである。ウインドウ 8 2 は、アレイ 2 0 につ

いて説明したように向上されるペル・パターンを 及わす。イメージの質の向上は、ウインドウ82 のピットを用いてウインドウが銃装取46内の5 12×2のROMルツク・アツブ・テーブル又は プログラマブル・ロジック・アレイをアクセスす ることにより行なわれる。これらテーブル又はア レイは、ウィンドウ82により汲わされるペル・ パターンの質を向上するペルの予定の適度を含ん でいる。プログラマブル・ロジック・アレイは没 変情収へのアクセスが速いので望ましい。

この予定の減度は、ウインドウ82のペル・パターンに関連する仮定境界線22により決定され、そして中心ペルのうち仮定境界線22の右側の部分の百分率にほぼ等しい。このようにしてアレイ82は第3A~3P図及び4A~4P図の有効なペル・パターンの1つに一致され。そして、濃度は中心ペルに対して決定される。有効アレイ・パターンのどれにも対応しないアレイは、質を通過する。かくして、仮定境界線22の角度及び位置さ

びにベル減度の決定は、フレーム発生装置 2.6 からのピット・パターンを用いてアクセスされるルック・アップ・テーブルを駆動することにより 3 ×3のアレイに対して簡略化されることができる。

ROMルック・アップ・テーブルが解読を置る6に用いられる場合、行セレクタ40、42及び44から与えられ、そしてアレイ20のアドレス線により受けとられる。ロケーション・アドレスの内容はアレイ20の中央ペルに対する適度情報である。この適度情報は、前述の如く中央ペルを二分するように仮定境界線22を位置づけることがよって決定されるフル適度の百分率である。から20人の内容のアクセスは、ウインドウ82によって扱わされるアレイと、例えば第3人~3と回及び努4人~4 P 25 予定のアレイとの比較である。

致の向上がなされるべきでないアレイ 2 0 が解 数数数4 6 に印加されると、この時アクセスされ る過度質報はこの向上されない濃度と同じ濃度を 示す。かくして、全ての可能なペル・パターンにより解説被囚46は出力ピットを出力線6B及び70に生じる。質の向上がなされるべきペル・パターンに対してのみ、出力ピットは、非向上強度以外の強度を示す。同様にして、プログラマブル・ロジック・アレイは、各ペル・パターンに対し、ROMと同じ2ピットの強度を出すようにプログラムされることができる。

45開留 62-21297 (13)

するピント2、3及び4は終69を介してウインドウ解放装収48に与えられ、そして第6図に示す如くウインドウ84の一番下の行を形成する。

門場にして、行セレクタ42により与えられるデータの終りの3ビットはウインドウ解放製配46により受けとられてウインドウ84の中央の行を形成し、そして、行セレクタ44により録66を介して送られるデータの終りの3ビットはウインドウ解試装置48により受けとられてウインドウ84の一番上の行を形成する。行セレクタ40、42及び44がこれらのレジスタからデータを選択する時に1ビットスキップするのはこの理由のためである。

かくして、ウィンドウ80は、別々に処理される2つの重なり合うウインドウ82及び84に分割される。ウインドウ解読装យの数及び行セレクタにより選択されるピントの数は、一時に1ピル処理するか若しくは任意の数のベルを並列処理するように変えられることができる。ウインドウ解読装置48若しくはこれに加えて付加的なウイン

ならば、1/3の渡皮が選択される。

ドウ解説装置内での解説の方法は、ウインドウ解 数数数46のと同じである。

ウインドウ解配数配46は、受けとつたビット・パターンに対応する過度情報を線68及び70に生じる。線68及び70の情報の間は1ビットであり、従つて2本で4レベルの濃度を扱わすことができる。例えば、00は満たされないベルを示し、01は1/3の濃度を示し、10は2/3の濃度を示し、そして11は満たされる百分率の濃度はこれら4つのレベルの一番近いレベルに近似化される。例えば、仮定境界線22の右に70%であるベルは2/3の濃度で印刷される。

3×3のエツジ・イメージの例では、この処理は、512のペル・パターンからの16アレイの中心ピットの態度を変更する。これら16のアレイが第4A~4P回に示されている。これらのアレイで、もしも中心ペルが満たされているペルならば、解説装置46及び48は2/3の態度を選択する。もしも中心ペルが満たされていないペル

			7	۲	ν	<u> </u>			達度情	钽
0	0	0	0	1	1	1	1	1	1 0	
0	0	0	٥	0	1	1	1	1	0 1	
0	0	1	0	ţ	1	0	1	1	1 0	
0	0	1	0	0	1	0	1	1	0 1	
0	1	1	0	1	1	0	0	Ţ	1 0	
0	Į	L	0	0	1	0	0	1	0 1	
1	1	1	0	1	1	0	0	0	0 1	
1	1	1	0	0	1	0	0	0	0 1	
1	1	1	1	1	0	0	0	0	. 10	
1	1	1	1	0	0	0	0	0	0 1	
1	1	0	1	1	Q	1	o	0	. 10	
1	1	0	1	0	0	1	0	0	0 1	
1	0	0	1	1	0	1	1	0	1 0	
1	0	0	1	0	0	1	1	0	0 1	
0	0	0	1	1	O	1	1	1	1 0	
0	0	0	1	0	0	1	1	1	0 1	

表 2 に示した 1 6 以外の他の全てのペル・パターンについては、解説装置 4 6 及び 4 8 の R O M ルック・アップ・テーブルからの決度情報は、もしも中心ペルがイメージの質向上前に海たされていれば 1 1 であり、そして質向上前に中心ペルが満たされていないならば 0 0 である。

グレイ・レベルの印刷イメージを形成する。この 質の向上により、プリンタは、これの能力よりも 高い解像度で明確なグラフイツク・イメージを印 引することができる。

第5回の各級歴に実際に使用できる菓子を次に 派す。

行セレクタ40、42、44 ··· 74150(4X)、745163 レジスタ34a、34b、34c·· 74LS244

36a, 36b, 36c

38a. 38b. 38c

解放装型46、48 ··· 74PL839

4. 図面の簡単な説明

第1 A 図は、イメージを表示するラスタ表示装置を示す図、第1 B 図は第1 A 図のイメージの一部分の中のアレイを示す図、第2 図は第1 B 図のアレイに対する仮定、取収を示す図、第3 A 図、第3 B 図、第3 C 図、第3 D 図、第3 E 図、第3 F 図、第3 C 図、第3 H 図、第3 N 図、第3 N 図、第3 N 図、第3 N 図、第3

機装缸 5 0 及び 5 2 により 五列で送られる。 しかしながら、 これらの 指示は 前述の 如く フレーム 発生 数 位 2 6 に対して 空間的に 関連づけられている。

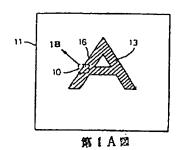
変換数似50及び52は、質が向上されたイメ ージ13のラスタ走盗データは出力ポート54に 送り出される。この出力ポートは、ラスタ駆動装 位、又は例えばイメージ表示装置11のようなピ デオ表示符の駆動装置に結合される。これらの設 示装置は、直列入力データ・ストリームを必要と し、そしてこのストリームに応答してペルを発生 する。例えば質が向上されたデータ・フロー2g は、データを変換しそして何えば米国物件館40 31519号に示されているプリンタによつて発 生されるイメージの質を向上するのに用いられる ことができる。このブリンタでは、ペルを設わす 信号に応答して濃度の変わるドツト・パターンを レーザ・ピームが書く。かくして、2進入力は、 レーザ・ビームを変調することにより印刷ペルの 濃度又はレフレクタンスを変えそして前景及び背 景の間のエツジの姓る選択された点に中間 藤期も

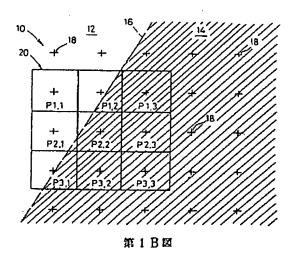
11…・表示装置、13…・イメージ、22…・仮定収昇線、20…・矩形アレイ、26…・フレーム発生装置、27…・解談装置、28…・入カレジスタ、30、32…・遅延バツフア、34a、34b、34c…・レジスタ、36a、36

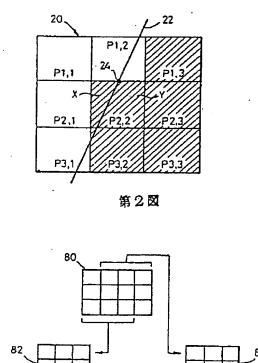
特開明 62-21297 (15)

b. 36 c ···・レジスク、38 a. 38 b. 38 c. ··・・レジスタ、40. 42. 44 ···・行セレクタ、46. 48 ···・ウインドウ解航装置。

出願人 インターナショナル・ビジネス・マシーンズ・コーポレーショ: 代理人 弁理士 阿 田 次 生(外1名)







第6図

